





方框图和管脚功能

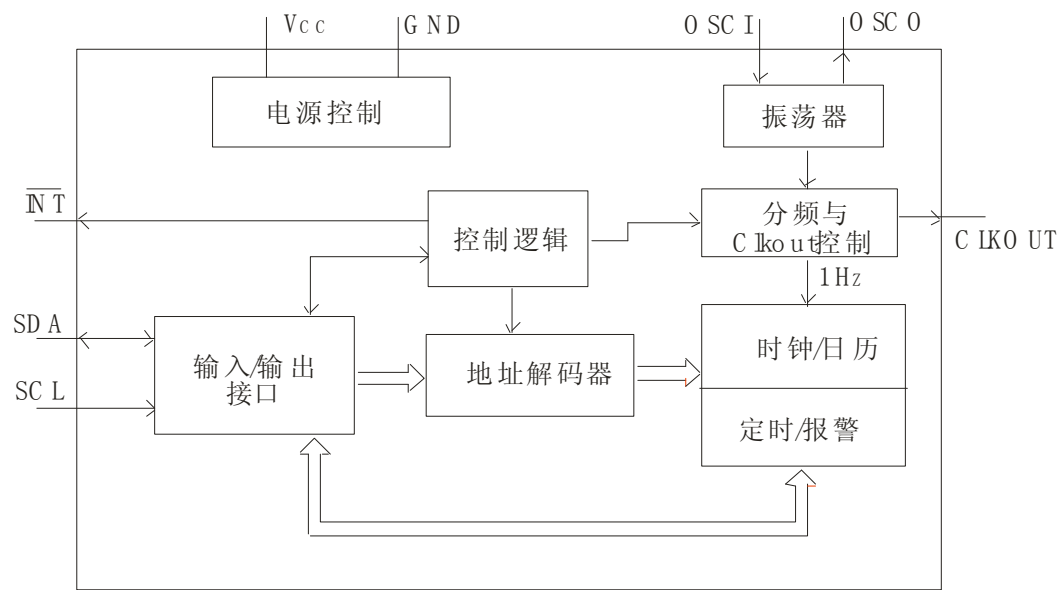


图 2. 方框图

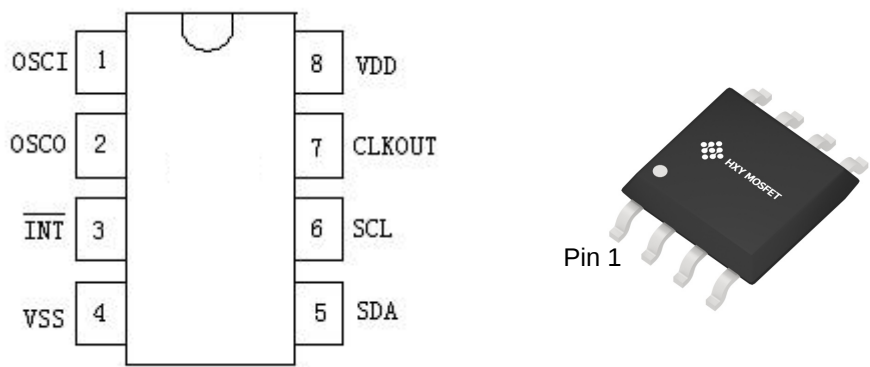


图 3. 引脚图

管脚说明

管脚序号	符号	功能描述	管脚序号	符号	功能描述
1	OSCI	振荡器输入	5	SDA	串行数据 I/O
2	OSCO	振荡器输出	6	SCL	串行时钟输入
3	/INT	中断输出（开漏）	7	CLKOUT	时钟输出（开漏）
4	V _{SS}	地	8	V _{DD}	正电源



最大额定值

参数	符号	最小值	最大值	单位
电源电压	V_{DD}	-0.5	+6.5	V
电源电流	I_{DD}	-50	+50	mA
SCL 和 SDA 管脚输入电压	V_I	-0.5	+6.5	V
OSCI 管脚输入电压		-0.5	$V_{DD} + 0.5$	V
CLKOUT 和 $\overline{INT}$ 管脚输出电压	V_O	-0.5	+6.5	V
所有输入口的直流输入电流	I_I	-10	+10	mA
所有输出口的直流输出电流	I_O	-10	+10	mA
总损耗功率	P	—	300	mW
工作温度	T_A	0	+70	°C
贮存温度	T_S	-65	+150	°C

电气特性参数

交流特性（如无特别说明， $V_{DD}=2.5\sim 5.5V$ ， $V_{SS}=0V$ ； $T_A=0\sim +70^\circ C$ ； $f_{osc}=32.768kHz$ ；石英晶体 $R_s=40k\Omega$ ， $C_L=8pF$ ）

参数	符号	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
振荡器						
精确负载电容	C_{INT}		15	25	35	pF
振荡器稳定性	$\Delta f_{osc}/f_{osc}$	$\Delta V_{DD}=200mV$, $T_A=25^\circ C$	—	2×10^{-7}	—	—
石英晶体参数 (f=32.768kHz)						
串联电阻	R_s		—	—	40	k Ω
并联负载电容	C_L		—	10	—	pF
微调电容	C_T		5	—	25	pF
CLKOUT 输出						
CLKOUT 占空因数	δ_{CLKOUT}	[1]	—	50	—	%
I2C 总线定时特性 [2] [3]						
SCL 时钟周期	f_{SCL}	[4]	—	—	400	kHz
起动条件保持时间	t_{HDSTA}		0.6	—	—	μs
重复起动条件建立时间	t_{SUSTA}		0.6	—	—	μs
SCL 低电平时间	t_{LOW}		1.3	—	—	μs
SCL 高电平时间	t_{HIGH}		0.6	—	—	μs
SCL 和 SDA 的上升沿时间	t_r		—	—	0.3	μs
SCL 和 SDA 的下降沿时间	t_f		—	—	0.3	μs
总线负载电容	C_b		—	—	400	pF
数据建立时间	t_{SUDAT}		100	—	—	ns
数据保持时间	t_{HDDAT}		0	—	—	ns
停止条件建立时间	t_{SUSTO}		0.6	—	—	μs
可接受的总线尖峰宽度	t_{SW}		—	—	50	ns

- 1、无特别说明 $f_{CLKOUT} = 32.768kHz$
- 2、所有定时数值在工作电压范围内（ T_A 条件下）有效，参考输入电压 V_{SS} 到 V_{DD} 之间变化是 V_{IL} 和 V_{IH} 的值
- 3、I2C 总线在两个起动和一个停止条件下的访问时间必须小于 1s



直流电特性（如无特别说明， $V_{DD}=2.5\sim 5.5V$ ， $V_{SS}=0V$ ； $T_A=0\sim +70^{\circ}C$ ； $f_{osc}=32.768kHz$ ；石英晶片 $R_s=40k\Omega$ ， $C_L=8pF$ ）

参数	符号	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
电源						
工作电压	V_{DD}	I ² C 总线失效， $T_A=25^{\circ}C^{[1]}$	2.5	—	5.5	V
		I ² C 总线有效， $f=400kHz^{[1]}$	2.5	—	5.5	V
提供可靠的时钟/日历数据时的 工作电压	V_{DD}	$T_A=25^{\circ}C$	V_{LOW}	—	5.5	V
工作电流 1 CLKOUT 有效（FE=1）	I_{DD1}	$f_{SCL}=400kHz$	—	—	800	μA
		$f_{SCL}=100kHz$	—	—	200	μA
工作电流 2 CLKOUT 禁止 （FE=0）	I_{DD2}	$f_{SCL}=0Hz$ ， $T_A=25^{\circ}C^{[2]}$				
		$V_{DD}=5.0V$	—	4	6	μA
		$V_{DD}=3.0V$	—	2	4	μA
		$f_{SCL}=0Hz$ ， $T_A=-40\sim +85^{\circ}C^{[2]}$				
		$V_{DD}=5.0V$	—	500	750	nA
		$V_{DD}=3.0V$	—	400	650	nA
工作电流 3 CLKOUT=32.768kHz	I_{DD3}	$f_{SCL}=0Hz$ ， $T_A=25^{\circ}C^{[2]}$				
		$V_{DD}=5.0V$	—	9	13	μA
		$V_{DD}=3.0V$	—	7	10	μA
		$f_{SCL}=0Hz$ ， $T_A=-40\sim +85^{\circ}C^{[2]}$				
		$V_{DD}=5.0V$	—	9	13	μA
		$V_{DD}=3.0V$	—	7	10	μA
低电平输入电压	V_{IL}		V_{SS}	—	$0.3V_{DD}$	V
高电平输入电压	V_{IH}		$0.7V_{DD}$	—	V_{DD}	V
输入漏电流	I_{LI}	$V_I=V_{DD}$ 或 V_{SS}	-1	0	+1	μA
输入电容	C_I	^[3]	—	—	7	pF
输出						
SDA 低电平输出电流	I_{OLS}	$V_{OL}=0.4V$ ， $V_{DD}=5.0V$	-3	—	—	mA
$\overline{INT}$ 低电平输出电流	I_{OL1}	$V_{OL}=0.4V$ ， $V_{DD}=5.0V$	-1	—	—	mA
CLKOUT 低电平输出电流	I_{OLC}	$V_{OL}=0.4V$ ， $V_{DD}=5.0V$	-1	—	—	mA
CLKOUT 高电平输出电流	I_{OHC}	$V_{OL}=4.6V$ ， $V_{DD}=5.0V$	1	—	—	mA
输出漏电流	I_{LO}	$V_O=V_{DD}$ 或 V_{SS}	-1	0	+1	μA
电压检测器						
掉电检测电压	V_{LOW}	$T_A=25^{\circ}C$	—	0.9	1.0	V

- 1、加电时振荡器可靠启动： V_{DD} （最小值，加电时）= V_{DD} （最小值）+0.3V
- 2、定时器源时钟=1/60Hz；SCL 和 SDA 都为 V_{DD}
- 3、在样品基础上测试



I²C 总线时序波形

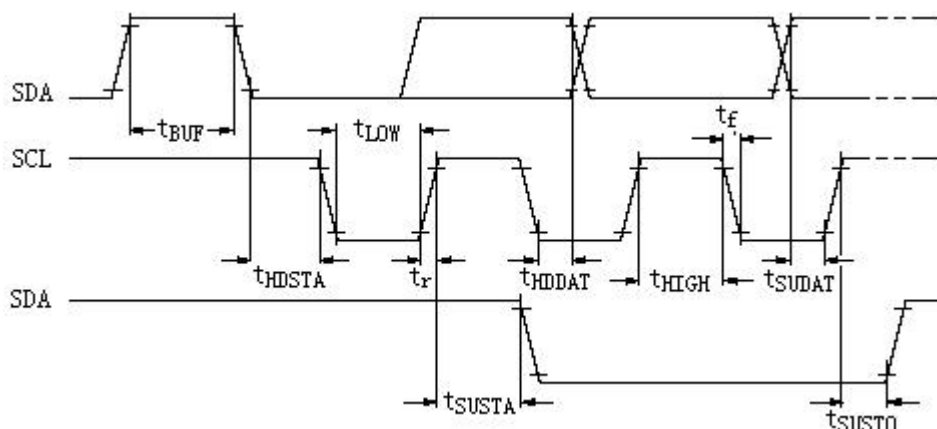
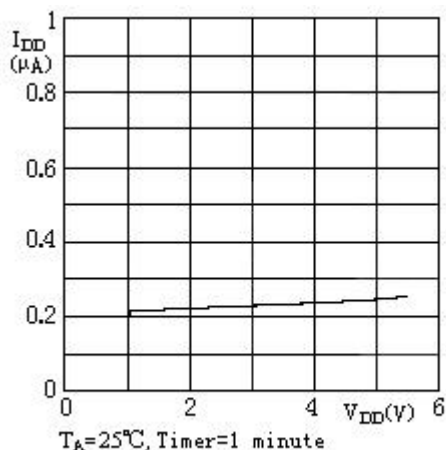
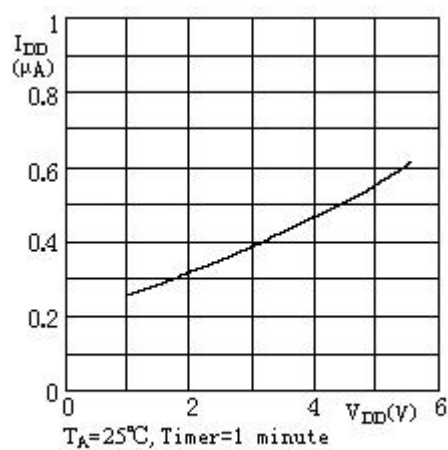


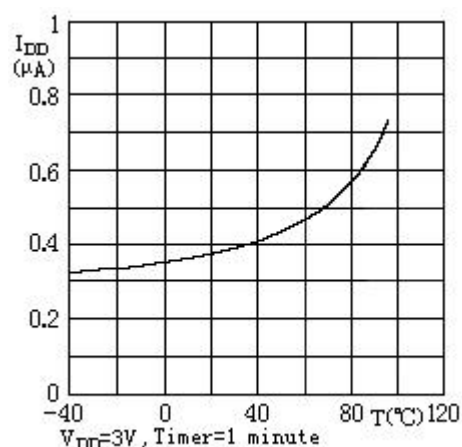
图 4 I²C 总线时序波形



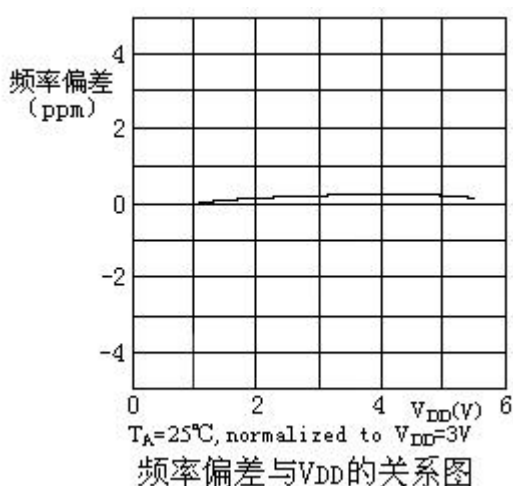
CLKOUT禁止时, I_{DD} 与 V_{DD} 的关系图



CLKOUT=32.768kHz, I_{DD} 与 V_{DD} 的关系图



CLKOUT=32.768kHz, I_{DD} 与 T_A 关系图



频率偏差与 V_{DD} 的关系图



功能描述

PCF8563T 有 16 个 8 位寄存器，一个可自动增量的地址寄存器，一个内置 32.768kHz 振荡器（带有一个内部集成的电容），一个分频器（用于给实时时钟 RTC 提供时钟源），一个可编程时钟输出，一个定时器，一个报警器，一个掉电检测器和一个 400kHz 的 I²C 总线接口。

所有 16 个寄存器设计成可寻址的 8 位并行寄存器，但不是所有位都有用。前两个寄存器（内部地址 00H, 01H）用作控制寄存器和状态寄存器，地址 02H~08H 用于时钟计数器（秒到年计数器），地址 09H~0CH 用于报警寄存器（定义报警条件），地址 0DH 用于控制 CLKOUT 管脚的输出频率，地址 0EH 和 0FH 分别用作定时器控制寄存器和定时器寄存器。秒、分钟、小时、日、月、年、分钟报警、小时报警、日报警寄存器的编码格式为 BCD 码，星期和星期报警寄存器不以 BCD 格式编码。

报警功能模式

一个或多个报警寄存器 MSB（AE=Alarm Enable 报警使能位）清 0 时，相应的报警条件有效，这样，一个报警将在每分钟至每星期范围内产生一次。设置报警标志位 AF（控制/状态寄存器 2 的位 3）用于产生中断，AF 只能用软件清除。

定时器

8 位的倒计数器（地址 0FH）由定时器控制寄存器（地址 0EH，参见表 22）控制，定时器控制寄存器用于设定定时器的频率（4096Hz，64Hz，1Hz 或 1/60Hz），以及设定定时器有效或无效。定时器从软件设置的 8 位二进制数倒计时，每次倒计时结束时，定时器设置标志位 TF（参见表 4），TF 用于产生一个中断（ $\overline{\text{INT}}$ ），每个倒计时周期产生一个脉冲作为中断信号，定时器标志位 TF 只能用软件清除。TI/TP（参见表 4）控制中断产生的条件。当读定时器时，返回当前倒计数的数值。

CLKOUT 输出

管脚 CLKOUT 可以输出可编程的方波。CLKOUT 频率寄存器（地址 0DH，参见表 20）决定输出方波的频率，可以输出 32.768kHz（缺省值），1024Hz，32Hz 和 1Hz 的方波。CLKOUT 为漏极开路输出管脚，通电时有效，无效时为高阻抗。

复位

PCF8563T 内置一个复位电路，当振荡器停止工作时，复位电路开始工作。在复位状态下，I²C 总线被初始化，所有寄存器（包括地址指针）除 TF、VL、TD1、TD0、TESTC、AE 位被置为逻辑 1 外，都将被清零。



掉电检测和时钟监控

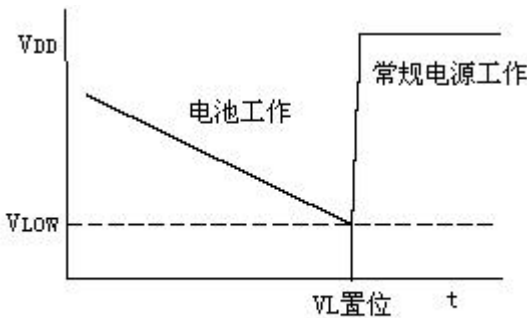


图8. 掉电检测

PCF8563T 内嵌掉电检测电路，当 V_{DD} 低于 V_{LOW} 时，位 VL（Voltage Low，秒寄存器的位 7）被置为 1，用于指明可能产生不准确的时钟/日历信息，VL 标志位只能用软件清除。当 V_{DD} 慢速降低（例如以电池供电）到 V_{LOW} 时，VL 将被置位，表明此时可能会产生中断。

寄存器结构

表 1.寄存器概况

地址	寄存器名称	Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00H	控制/状态寄存器 1	TEST	0	STOP	0	TESTC	0	0	0
01H	控制/状态寄存器 2	0	0	0	TI/TP	AF	TF	AIE	TIE
0DH	CLKOUT 频率寄存器	FE	—	—	—	—	—	FD1	FD0
0EH	定时器控制寄存器	TE	—	—	—	—	—	TD1	TD0
0FH	定时器倒数寄存器	定时器倒数数值							

标明“—”的位无效，标明“0”的位位置为逻辑 0。

表 2.BCD 格式寄存器概况

地址	寄存器名称	Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
02H	秒	VL	00~59BCD 码格式数						
03H	分钟	—	00~59BCD 码格式数						
04H	小时	—	—	00~23BCD 码格式数					
05H	日	—	—	01~31BCD 码格式数					
06H	星期	—	—	—	—	—	0~6		
07H	月/世纪	C	—	—	01~12BCD 码格式数				
08H	年	00~99BCD 码格式数							
09H	分钟报警	AE	00~59BCD 码格式数						
0AH	小时报警	AE	—	00~23BCD 码格式数					
0BH	日报警	AE	—	01~31BCD 码格式数					
0CH	星期报警	AE	—	—	—	—	0~6		

标明“—”的位无效



控制/状态寄存器 1

表 3.控制/状态寄存器 1（地址 00H）位描述

位号	符号	描述
7	TEST1	TEST1=0: 普通模式 TEST1=1: EXT_CLK 测试模式
5	STOP	STOP=0: RTC 时钟运行; STOP=1: 所有 RTC 分频器异步置为逻辑 0, RTC 时钟停止运行 (CLKOUT 在 32.768kHz 时依然可用)
3	TESTC	TESTC=0: 电源复位功能失效 (普通模式时置为逻辑 0) TESTC=1: 电源复位功能有效
6, 4, 2~0		缺省值为逻辑 0

控制/状态寄存器 2

位 TF 和 AF: 当一个报警发生时, AF 被置为逻辑 1。类似的, 在定时器的倒数计数结束时, TF 被置为逻辑 1。只能通过软件来修改这两位的值。如果在应用中同时需要用到定时器和报警中断, 可以通过读这两个字节来确定中断源。在一个写周期中清除位时, 为了防止重写标志位, 需要执行一个逻辑与操作。

位 TIE 和 AIE: 这两位用来激活中断的产生。当 AIE 和 TIE 被置位时, 中断为这两位的逻辑或。

表 4.控制/状态寄存器 2（地址 01H）的位描述

位号	符号	描述
7, 6, 5		缺省值为逻辑 0
4	TI/TP	TI/TP=0: 当 TF 有效时, INT 有效 (取决于 TIE 的状态) TI/TP=1: INT, 脉冲有效, 见表 5 (取决于 TIE 的状态) 注意: 若 AF 和 AIE 都有效时, 则 INT 一直有效
3	AF	AF=0: 读操作时, 报警标志无效; 写操作时, 报警标志被清除 AF=1: 读操作时, 报警标志有效; 写操作时, 报警标志保持不变
2	TF	TF=0: 读操作时, 定时器标志无效; 写操作时, 定时器标志被清除 TF=1: 读操作时, 定时器标志有效; 写操作时, 定时器标志保持不变
1	AIE	AIE=0: 报警中断被禁止 AIE=1: 报警中断被使能
0	TIE	TIE=0: 定时器中断被禁止 TIE=1: 定时器中断被使能

时钟源 (Hz)	~ INT 周期 ^[1]	
	n=1 ^[2]	n >1
4096	1/8192	1/4096
64	1/128	1/64
1	1/64	1/64
1/60	1/64	1/64

表 5. $\overline{\text{INT}}$ 操作 (位 TI/TP=1)

[1]、TF 和 $\overline{\text{INT}}$ 同时有效

[2]、n 为倒计时定时器的数值, 当 n=0 时, 定时器停止工作



秒、分钟和小时寄存器

表 6.秒/VL 寄存器（地址 02H）位描述

位号	符号	描述
6~0	（秒）	代表 BCD 格式的当前秒数值，值为 00~99，例如：1011001 代表 59 秒
7	VL	VL=0：保证准确的时钟/日历数据 VL=1：不保证准确的时钟/日历数据

表 7.分钟寄存器（地址 03H）位描述

位号	符号	描述
7	—	无效
6~0	（分钟）	代表 BCD 格式的当前分钟数值，值为 00~59

表 8.小时寄存器（地址 04H）位描述

位号	符号	描述
7, 6	—	无效
5~0	（小时）	代表 BCD 格式的当前小时数值，值为 00~23

日、星期、月/世纪和年寄存器

表 9.日寄存器（地址 05H）位描述

位号	符号	描述
7, 6	—	无效
5~0	（日）	代表 BCD 格式的当前日数值，值为 01~31。当年计数器的值是闰年是，TS9083 自动给二月增加一个值，使其成为 29 天

表 10.星期寄存器（地址 06H）位描述

位号	符号	描述
7~3	—	无效
2~0	（星期）	代表当前星期数值，值为 0~6。见表 11，这些位也可有用户重新分配

表 11.星期分配表

日	位 2	位 1	位 0
星期日	0	0	0
星期一	0	0	1
星期二	0	1	0
星期三	0	1	1
星期四	1	0	0
星期五	1	0	1
星期六	1	1	0

表 12.月/世纪寄存器（地址 07H）位描述

位号	符号	描述
7	C	世纪位：C=0 指定世纪数为 20XX；C=1 指定世纪数为 19XX，“XX”为年寄存器中的值，见表 14。当年由 99 变为 00 时，世纪为会改变。
6, 5	—	无效
4~0	（月）	代表 BCD 格式的当前月份数值，值为 01~12，见表 13



表 13.月份分配表

月份	位 4	位 3	位 2	位 1	位 0
一月	0	0	0	0	1
二月	0	0	0	1	0
三月	0	0	0	1	1
四月	0	0	1	0	0
五月	0	0	1	0	1
六月	0	0	1	1	0
七月	0	0	1	1	1
八月	0	1	0	0	0
九月	0	1	0	0	1
十月	1	0	0	0	0
十一月	1	0	0	0	1
十二月	1	0	0	1	0

表 14.年寄存器（地址 08H）位描述

位号	符号	描述
7~0	(年)	代表 BCD 格式的当前年数值，值为 00~99

报警控制寄存器

当一个或多个报警寄存器写入合法的分钟、小时、日或星期数值并且它们相应的 AE（Alarm Enable）位为逻辑 0，以及这些数值与当前的分钟、小时、日或星期数值相等，标志位 AF（Alarm Flag）被设置，AF 保存设置值直到被软件消除为止，AF 被清除后，只有在时间增量与报警条件再次相匹配时才可再被设置。报警寄存器在它们相应位 AE 置为逻辑 1 时将被忽略。

表 15.分钟报警寄存器（地址 09H）位描述

位号	符号	描述
7	AE	AE=0，分钟报警有效；AE=1，分钟报警无效
6~0	分钟报警	代表 BCD 格式的分钟报警数值，值为 00~59

表 16.小时报警寄存器（地址 0AH）位描述

位号	符号	描述
7	AE	AE=0，小时报警有效；AE=1，小时报警无效
5~0	小时报警	代表 BCD 格式的小时报警数值，值为 00~23

表 17.日报警寄存器（地址 0BH）位描述

位号	符号	描述
7	AE	AE=0，日报警有效；AE=1，日报警无效
5~0	日报警	代表 BCD 格式的日报警数值，值为 01~31

表 18.星期报警寄存器（地址 0CH）位描述

位号	符号	描述
7	AE	AE=0，星期报警有效；AE=1，星期报警无效
2~0	星期报警	代表 BCD 格式的星期报警数值，值为 0~6



CLKOUT 频率寄存器

表 19.CLKOUT 频率寄存器（地址 0DH）位描述

位号	符号	描述
7	FE	FE=0: CLKOUT 输出被禁止并设成高阻抗 FE=1: CLKOUT 输出有效
6~2	—	无效
1	FD1	用于控制 CLKOUT 的频率输出管脚（f _{CLKOUT} ），见表 20
0	FD0	用于控制 CLKOUT 的频率输出管脚（f _{CLKOUT} ），见表 20

表 20.CLKOUT 频率选择表

FD1	FD0	f _{CLKOUT}
0	0	32.768kHz
0	1	1024Hz
1	0	32Hz
1	1	1Hz

倒数计数定时器寄存器

定时器寄存器是一个 8 位字节的倒数计数定时器，它由定时器控制器中的位 TE 决定有效或无效，定时器的时钟也可以由定时器控制器选择，其它定时器功能，如中断产生，由控制/状态寄存器 2 控制。为了能精确读回倒计数的数值，I²C 总线时钟 SCL 的频率应至少为所选定时器时钟频率的两倍。

表 21.定时器控制寄存器（地址 0EH）位描述

位号	符号	描述
7	TE	TE=0: 定时器无效；TE=1: 定时器有效
6~2	—	无用
1	TD1	定时器时钟频率选择位，决定倒数计数定时器的时钟频率，见表 22，不用时 TD1 和 TD0 应设为“11”（1/60Hz），以降低电源损耗
0		

表 22. 定时器时钟频率选择

TD1	TD0	定时器时钟频率（Hz）
0	0	4096
0	1	64
1	0	1
1	1	1/60

表 23.定时器倒数计数数值寄存器（地址 0FH）位描述

位号	符号	描述
7~0	定时器倒数计数数值	倒数计数数值“n”，倒数计数周期=n/时钟频率





串行接口

PCF8563T 采用的是串行 I²C 总线接口。

I²C 总线特性

I²C 总线通过两条线 SDA 和 SCL 在不同的芯片和模块间传递信息。SDA 为串行数据线，SCL 为串行时钟线，两条线必须用一个上拉电阻与正电源相连。数据只在总线不忙时才可传送。

系统配置参见图 10，产生信息的器件是传送器，接收信息的器件是接收器，控制信息的器件是主器件，受控制的器件是从器件。

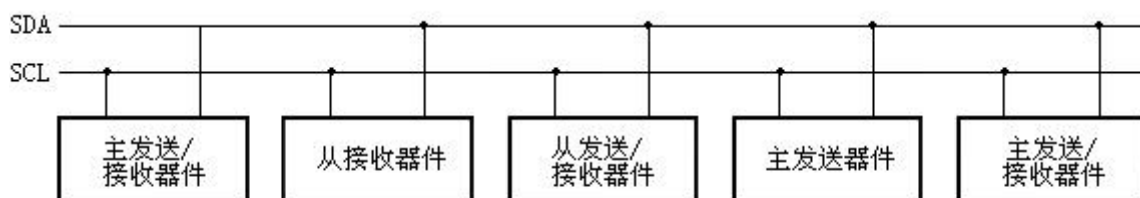


图10. I2C总线系统配置图

起动（START）和停止（STOP）条件

总线不忙时，数据线和时钟线保持高电平，数据线在下降沿、时钟线为高电平时为起动条件（S），数据线在上升沿、时钟线为高电平时为停止条件（P）参见图 11。

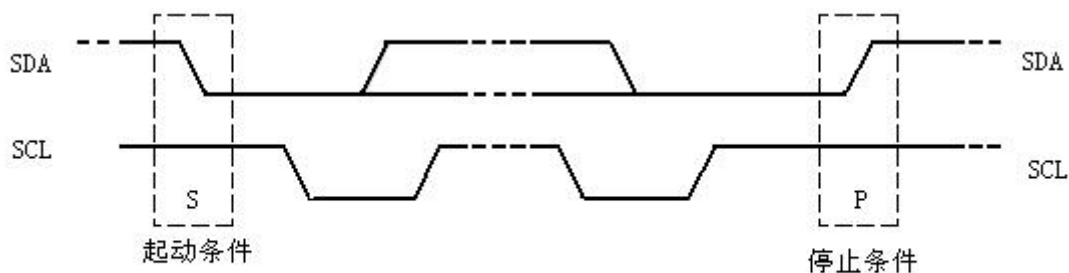


图11: I2C总线的起动（START）和停止（STOP）条件定义



位传送

每个时钟脉冲传送一个数据位，SDA 线上的数据在时钟脉冲高电平时应保持稳定，否则 SDA 线上的数据将成为上面提到的控制信号，参见图 12。

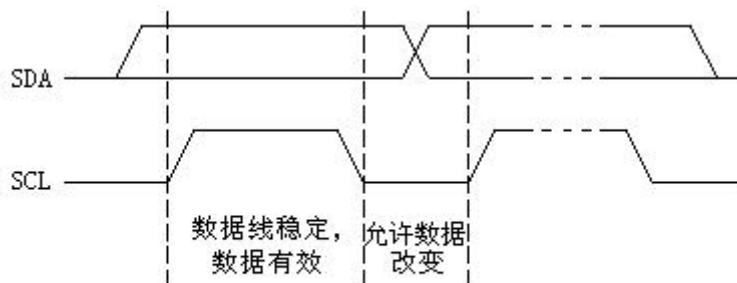


图12. I2C总线上的位传送

应答位

在起动条件和停止条件之间发送器发给接收器的数据数量没有限制。每个 8 位字节后加一个应答标志位，发送器产生高电平的应答标志位，这时主器件产生一个附加应答标志时钟脉冲。从接收器必须在接收到每个字节后产生一个应答标志位，主接收器也必须在接收从发送器发送的每个字节后产生一个应答标志位。在应答标志位时钟脉冲出现时，SDA 线应保持低电平（应考虑起动和保持时间）。发送器应在从器件接收最后一个字节时变为低电平，使接收器产生应答标志位，这时主器件可产生停止条件。

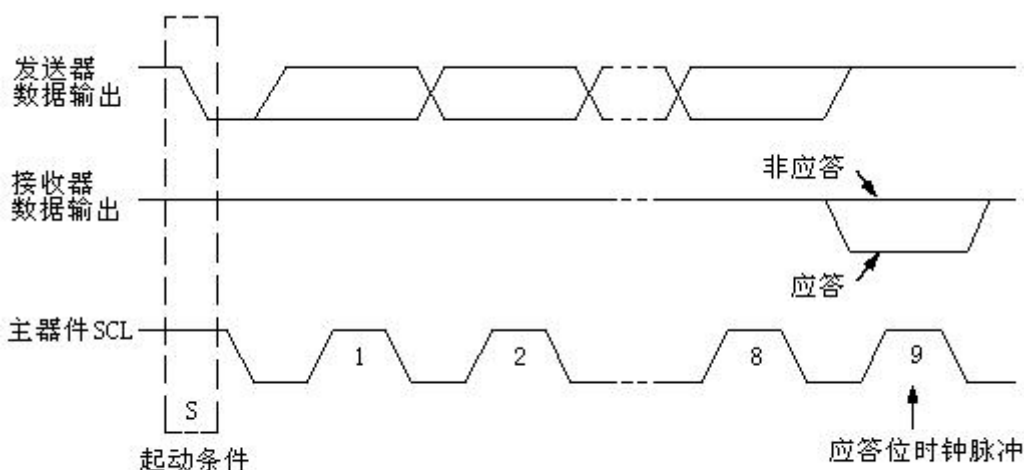


图13. I2C总线的应答位



I²C 总线协议

注意：用 I²C 总线传递数据前，接收器件应先标明地址，在 I²C 总线起动后，这个地址与第一个传送字节一起被传送。PCF8563T 可以作为一个从接收器或从发送器，这时，时钟信号线 SCL 只能是输入信号线，数据信号线 SDA 是一条双向信号线。

PCF8563T 的从地址参见图 14。

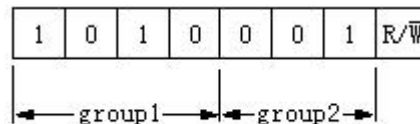


图14. 从地址

时钟/日历的读/写周期

PCF8563T 的串行 I²C 总线读/写周期有三种配置，参见图 15，16，17，图中字地址是 4 个位的数，用于指出下一个要访问的寄存器，字地址的高四位无用。

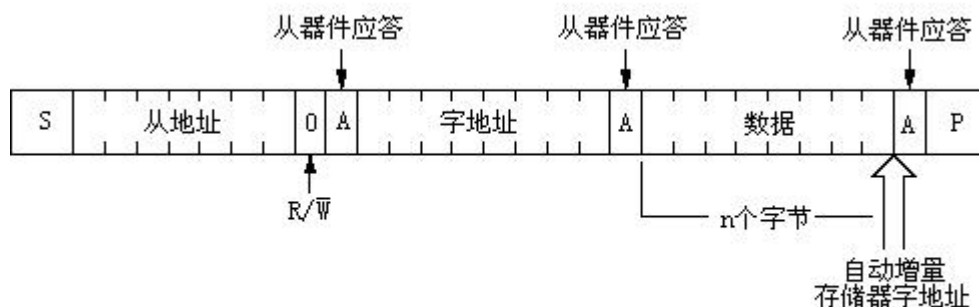


图15. 主发送器到从接收器（写模式）

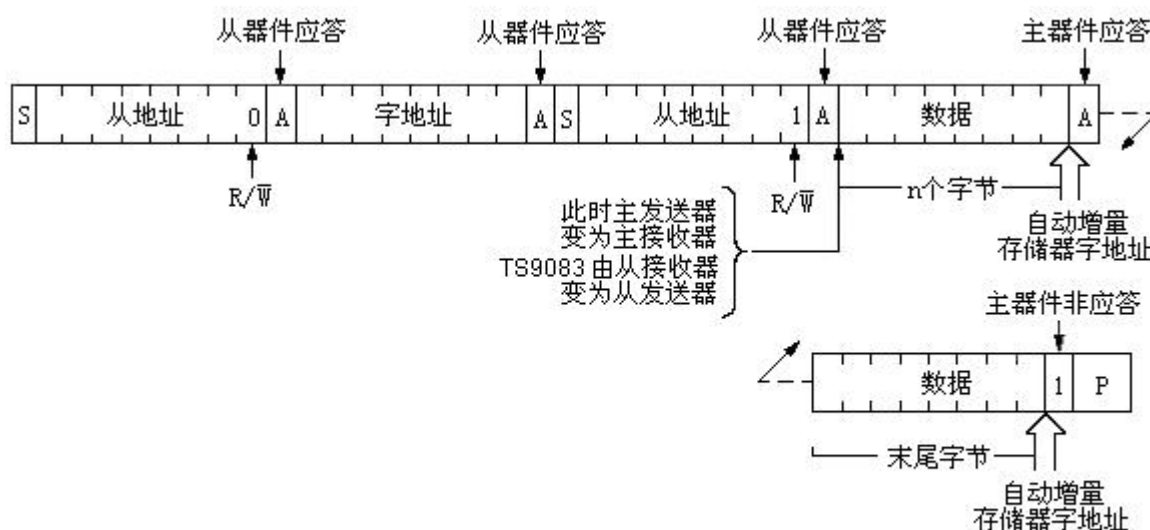


图16. 设置字地址后主器件读数据（写地址，读数据）

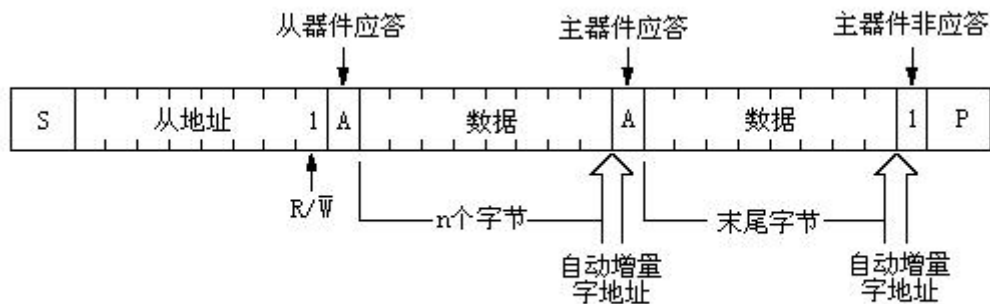


图17. 主器件读从器件第一个字节数据后的数据（读模式）

石英晶体频率调整

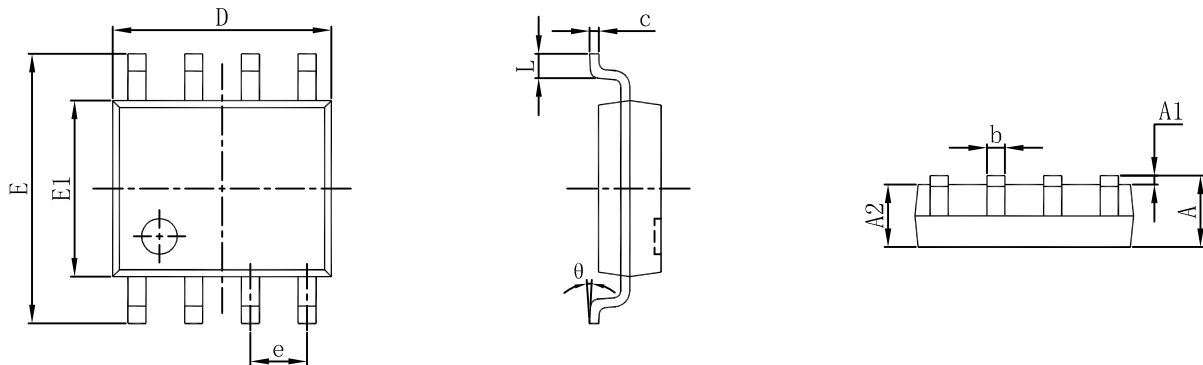
方法 1: 定值 OSCI 电容——计算所需的电容平均值, 用此值的定值电容, 通电后在 CLKOUT 管脚上测出的频率应为 32.768kHz, 测出的频率值偏差取决于石英晶体, 电容偏差和器件之间的偏差 (平均为 $\pm 5 \times 10^{-6}$)。平均偏差可控制在 ± 5 分钟/年。

方法 2: OSCI 微调电容——可通过调整 OSCI 管脚的微调电容使振荡器频率达到精确值, 通电时可测出 CLKOUT 管脚上的频率值为 32.768kHz。

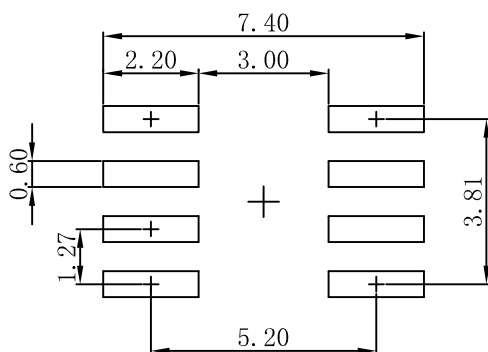
方法 3: OSCO 输出——直接测出 OSCO 的输出 (考虑测试探头的电容)。



封装信息：SOP-8(SOIC-8-150mil)



Symbol	Dimensions In Millimeters		Dimensions In Inches	
	Min	Max	Min	Max
A	1.350	1.750	0.053	0.069
A1	0.100	0.250	0.004	0.010
A2	1.350	1.550	0.053	0.061
b	0.330	0.510	0.013	0.020
c	0.170	0.250	0.007	0.010
D	4.800	5.000	0.189	0.197
e	1.270 (BSC)		0.050 (BSC)	
E	5.800	6.200	0.228	0.244
E1	3.800	4.000	0.150	0.157
L	0.400	1.270	0.016	0.050
θ	0°	8°	0°	8°



Note:

1. Controlling dimension: in millimeters.
2. General tolerance: $\pm 0.05\text{mm}$.
3. The pad layout is for reference purposes only.



Attention

- Any and all HUA XUAN YANG ELECTRONICS products described or contained herein do not have specifications that can handle applications that require extremely high levels of reliability, such as life-support systems, aircraft's control systems, or other applications whose failure can be reasonably expected to result in serious physical and/or material damage. Consult with your HUA XUAN YANG ELECTRONICS representative nearest you before using any HUA XUAN YANG ELECTRONICS products described or contained herein in such applications.
- HUA XUAN YANG ELECTRONICS assumes no responsibility for equipment failures that result from using products at values that exceed, even momentarily, rated values (such as maximum ratings, operating condition ranges, or other parameters) listed in products specifications of any and all HUA XUAN YANG ELECTRONICS products described or contained herein.
- Specifications of any and all HUA XUAN YANG ELECTRONICS products described or contained herein stipulate the performance, characteristics, and functions of the described products in the independent state, and are not guarantees of the performance, characteristics, and functions of the described products as mounted in the customer's products or equipment. To verify symptoms and states that cannot be evaluated in an independent device, the customer should always evaluate and test devices mounted in the customer's products or equipment.
- HUA XUAN YANG ELECTRONICS CO.,LTD. strives to supply high-quality high-reliability products. However, any and all semiconductor products fail with some probability. It is possible that these probabilistic failures could give rise to accidents or events that could endanger human lives, that could give rise to smoke or fire, or that could cause damage to other property. When designing equipment, adopt safety measures so that these kinds of accidents or events cannot occur. Such measures include but are not limited to protective circuits and error prevention circuits for safe design, redundant design, and structural design.
- In the event that any or all HUA XUAN YANG ELECTRONICS products(including technical data, services) described or contained herein are controlled under any of applicable local export control laws and regulations, such products must not be exported without obtaining the export license from the authorities concerned in accordance with the above law.
- No part of this publication may be reproduced or transmitted in any form or by any means, electronic or mechanical, including photocopying and recording, or any information storage or retrieval system, or otherwise, without the prior written permission of HUA XUAN YANG ELECTRONICS CO.,LTD.
- Information (including circuit diagrams and circuit parameters) herein is for example only ; it is not guaranteed for volume production. HUA XUAN YANG ELECTRONICS believes information herein is accurate and reliable, but no guarantees are made or implied regarding its use or any infringements of intellectual property rights or other rights of third parties.
- Any and all information described or contained herein are subject to change without notice due to product/technology improvement, etc. When designing equipment, refer to the "Delivery Specification" for the HUA XUAN YANG ELECTRONICS product that you intend to use.